(19) 日本国特許庁 (JP)

⑪特許出願公開

⑫ 公開特許公報(A)

昭55—12406

⑤Int. Cl.³ G 01 B 21/20 21/00 識別記号

庁内整理番号 6666-2F 7119-2F ④公開 昭和55年(1980)1月29日

発明の数 2 審査請求 未請求

(全 3 頁)

毎円または円孤等の測定誤差の補正方法および 補正装置を有する測定機

20特

願 昭53-84015

22出

願 昭53(1978)7月12日

⑫発 明 者 戸鹿野邦雄

藤沢市本町3-6-4第六日精 寮

⑪出 願 人 日本精工株式会社

東京都千代田区丸の内二丁目3

番2号

朔 細 書

1. 発明の名称

円または円弧等の測定誤差の補正方法および 補正装置を有する測定機

2. 特許請求の範囲

- (1) 円または円弧等の測定機による被測定物の円または円弧等の測定において、測強計の測定子の 案内中心を上記測定機のテーブルに載置された被 測定物の被測定円または被測定円弧等の中心に合わせ、次に測定子を半径方向移動方向とは直角を なす方向に移動させながら、測微計より得られる 測定値が最大となる位置を探索することによる測定子接点角度誤差の補正方法。
- (2) 測定機本体に直接または間接に取付けられた 被測定物を載置するテーブルと,測定機本体に設 けられた回転機構と,被測定物に接触させる測定 子を有する測微計を備えた円または円弧等の測定 機において,測定子の半径方向移動機構に,この 半径方向とは直角をなす方向に測定子を移動させ 得る微動装置を附加した円または円弧等の測定機

3. 発明の詳細な説明

この発明は,被測定物における円または円形等の測定において,測定機に取付けられた測定子と 被測定物との接点の本来あるべき位置からのずれ を,測定子を半径方向とは,直角な方向に移動さ せながら,測定子の位置補正を行う方法および補 正装置に関するものである。

従来の例えば第1図に示されたような円または 円弧側定機においては、側微計2の取付誤差(第 2図参照)、測定子21の曲り(第3図参照)等に より、側定子と被測定物との接点が本来あるべき 位置(第4図のA点)からずれていることが多く 、例えばB点のような位置にあった。

上記のずれを角度で表示し、これを測定子接点角度誤 角度誤差△8と呼ぶ。このような測定子接点角度誤 差△8は気付かなかったり、あるいは無視されてい た。しかし被測定物の曲率半径が小さいときは、 その影響が大きく、正確な測定を必要とする場合 には、上記の接点角度誤差を無視するわけにはゆ かず、これの対応策を考えなければならない状況 になってきた。

との発明は上記のような状況の下に開発された もので、円または円弧等の測定において、本測定 に先立ち、測微計の測定子の案内中心を被測定円 または被測定円弧等の中心に合わせ、次に測定子 を半径方向移動方向とは直角をなす方向に移動さ せながら、側微計により得られる測定値が最大と なる位置を探索することにより測定子接点角度誤 差を補正する方法及び補正装置をもった測定機で ある。

次にとの発明の実施例を図を参照しながら説明 する。1は測定機本体10に取付けられたスピンド ルで, このスピンドル1の下方には御微計2を半 径方向に移動させるための半径方向スライト3が 取付けられ,更にこの半径方向スライド3には, 半径方向スライド 3 による測微計 2 の移動方向に 対して直角方向に微動できるように構成された微 動装置4が設置されている。5は被測定物6を載 **能し、測定位置へ移動させるためのテーブルで測**

定機本体10 に対し、前後左右に2個の駆動装置7 によって移動できるように構成されている。測微 計2の測定子21からの測定信号は表示盤22に表示 されるいる。微動装置4は、スライド、またはピ ポットあるいはばね等を使用した機構で,正確な 微小移動ができれば、どのような構造でもよい。

次にこの測定機の作用について説明する。まず 測 微計 2 の測定子21の回転の案内中心と被測定物 6の円弧の中心とを可能な限り一致させる。次に 御定子接点角度誤差を補正するために,被測定面 て側定子21を半径方向とは直角の方向に移動させ る。 測定子接点が A 点にあると , 測定子の回転案 内中心に対する測定子接点の方向は,被測定物の 曲率半径の犬小にからわらず常に倍率較正方向に 一致するので測定子接点誤差が補正される。この 補正後,回転案内中心をもどにして測定子21を動 かせば、正確な円または円弧等の測定ができる。

この発明の方法を具体化した装置によれば、比 較的簡単に測定子接点角度誤差を補正することが

でき、補正後、円または円弧等の測定を正確に行 りことができる。また補正のための微動装置は単 純な機構なので、従来の測定機に比較して、本発 明の測定機は,価格差はわずかである。

4. 図面の簡単な説明

第1図は従来の円または円弧等を計測する測定 機を示す斜視図,第2図および第3図は測定子と 被測定物の接点が正規の位置からずれる原因を示 心た斜視図,第4図は接点角度誤差の説明図,第 5図はこの発明の一実施例を示す斜視図である。

符号の説明

1はスピンドル,2は測微計,3は半径方向ス ライド,4は彼動装置,5はテーブル,6は被測 定物。

特許出願人 日本精工株式会社







